東北大学	学生会員	菅 裕介
東北大学大学院	正会員	越村 俊一

1. はじめに

格子ボルツマン法(Lattice Boltzmann Method, 以下 LBM)は,流体運動の方程式であるNavier-Stokes方程式 系を離散化し,流体を連続体として解くという従来の数 値流体力学とは異なり,分子の2体衝突を基礎とする分子 気体力学の基礎方程式であるボルツマン方程式から発展 した手法である.従って,LBMでは流体運動を微視的な 仮想の流体粒子の動きとして表現する.

LBMの利点としては,計算スキームが完全に陽的に表 現されるため計算効率が非常に高いことや,基本的に粒 子の並進と衝突のみを考慮するため,複雑な物理現象(多 層流,砕波現象)も簡便なアルゴリズムで再現すること が可能であることが挙げられる.しかし,高レイノルズ 数流れにおける計算やパラメータの設定によって計算が 不安定になるといった問題点を残しており,いわゆる計 算スキームの安定条件(CFL条件)以外にも安定性を考慮 すべき条件がある.

本研究では格子間隔や時間刻み幅の組み合わせを一意 的に決定しなければ計算安定性が担保できないという状 況を解消するため,パラメータ設定の計算安定性への影 響について検討を行った.

2. 格子ボルツマン法

(1) 格子形状

LBMは流体を格子上での並進,衝突によってのみ運動 する仮想的な粒子の集合体と見なし,格子上の粒子の分布 関数を用いて流体の巨視的変数である密度や流速を求め る手法である.空間は規則的な格子によって離散化され, 粒子の運動はその格子に沿って有限な方向に制限される. 本研究では図-1の2次元9速度格子モデルを用いる.この モデルで9方向の速度ベクトルの成分は $e = \Delta x / \Delta t$ (Δx は 格子間隔, Δt は時間刻み幅)を用いて式(1)のようになる.

$$e_{1} = (0,0)^{T},$$

$$e_{2,...,5} = (\pm 1,0)^{T}, (0,\pm 1,)^{T}$$

$$e_{6,...,9} = (\pm 1,\pm 1)^{T}$$
(1)



図-1 LBMの2次元9速度格子モデル

(2) 粒子分布関数

LBMでは粒子分布関数 f_i の時間発展を解くことになる. ここで粒子分布関数 $f_i(x,t)$ は時間tにおいて,位置xの格 子点上に存在する速度ベクトル e_i を持つ粒子の数(存在 頻度)を示す関数である.その定義から巨視的変数であ る密度は $\rho = \sum_i f_i$ となり,流速は $u = \frac{1}{\rho} \sum_i e_i f_i$ となる. (3) 格子ボルツマン方程式

ボルツマン方程式における衝突演算子において,格子 BGKモデルを用いることで式(2)のように格子ボルツマン 方程式が導かれる.

$$f_i(\boldsymbol{x}, t + \Delta t) = f'_i(\boldsymbol{x}, t + \Delta t) - \frac{1}{\tau} \{ f'_i(\boldsymbol{x}, t + \Delta t) - f^{eq}_i(\rho, \boldsymbol{u}) \}$$
(2)

$$\tau = 3v\frac{\Delta t}{\Delta x^2} + \frac{1}{2} \tag{3}$$

格子BGKモデルとは各方向の粒子分布が同じ割合で平衡 状態に向かうと仮定するものであり,式(2)では粒子分布 が1回の衝突ごとに1/ τ の割合で非平衡量が減少し,平衡 状態に近づくこと表している.ここで τ は単一時間緩和 係数と呼ばれる流体の粘性を表すパラメータであり,動 粘性係数 ν と式(3)のような関係が成り立つ.動粘性係数 は0以上であることから, $\tau > 1/2$ が格子ボルツマン方程 式の安定条件となる.

また式(2)の f_i^{eq} はMaxwell-Bolzmann分布を離散化する ことで得られる局所平衡分布関数である.非圧縮流体 において式(4)のように定められる.

$$f_i^{eq} = w_i \rho \left[1 + 3e_i \cdot u - \frac{3}{2}u^2 + \frac{9}{2}(e_i \cdot u)^2 \right]$$

$$where \ w_1 = \frac{4}{9}, \ w_{2,\dots,5} = \frac{1}{9}, \ w_{6,\dots,9} = \frac{1}{36}$$
(4)

仙台市青葉区荒巻字青葉 6-6-11-1106, TEL: 022-795-7515, FAX: 022-795-7514



図-2 自由表面再現の模式図

3. 自由表面探索

自由表面を表現するために流体の充填率 $\epsilon = m/\rho$ によっ て流体(F)セル($\epsilon = 1$),空隙(G)セル($\epsilon = 0$),界面 (IF)セル($0 < \epsilon < 1$)の3種類のセルを定義する.流体 セルは流体で満たされているセル,空隙セルは全く流体 を含まないセル,界面セルは流体を一部含むセルである. 時間発展によりセル変換の閾値 κ を用いて界面セルが流体 セルに変化($\epsilon > 1+\kappa$)したり,空隙セルに変化($\epsilon < -\kappa$) していないかを調べることで図-2のように自由表面を探 索することが可能である.本研究では $\kappa = 1.0 \times 10^{-3}$ に設 定して自由表面探索を行った.

4. 数値計算例における計算不安定の検証

ダムブレイク現象のシミュレーションで,表-1に示すパ ラメータセットにおいて計算の不安定(数値の発散)が 生じることを確認した.LBMにおいて巨視的変数を導く ために用いられている変数は粒子分布関数に限られるの で,その時間発展を追うことで特異な変化を示す格子点 を特定し,そのセルに関して計算過程を時系列で追跡こ とで数値発散に至る計算のプロセスを,以下の通り確認 した.

a) プロセス-I(対象はIFセル)

ρ増加 流入の集中により1.05~1.10g/cm³程度に増加.
 f^{eq}増加 式(4)のρの増加が影響.

3. f_i増加 式(2)のf^{eq}の増加が影響.

- 5. *u*増加 流速 $u = \frac{1}{\rho} \sum_{i} e_{i} f_{i}$ において ρ の減少が影響.
- **6.** ϵ 増加 $\epsilon = m/\rho$ において ρ の減少が影響.
- 7. セルの変換 $\epsilon > 1 + \kappa$ を満たし, Fセルへの変換が成立. →隣接するセルでプロセスIIが発生.

8. $f_1^{eq} < 0 \ f_1^{eq} = w_i \rho (1 - \frac{3}{2}u^2)$ におけるuの増加が影響.

9. $f_1 < 0$ 式(2)において $f_1^{eq} < 0$ となることによる .

10. $\rho = 0 f_1^{eq} < 0$ の影響で $\rho = \sum_i f_i < 0$ となり, $\rho = 0$ として補正される. (uも同様にu = 0で補正.)

b) プロセス-II(プロセス-Iの7より発生)

表-1 計算パラメータ

Δx	分解能	Δt	τ
0.002m	500×500	$1.0 \times 10^{-4} s$	0.575



図-3 計算領域と流体の時間推移



図-4 セル変換例

- 1. セルの変換 プロセスIのセル変換に伴い, 隣接するG セルがIFセルに変換される.
- 2. uの補間 隣接するFセルの平均で補間されるが,たとえ ば図-4の赤枠で示したセルの場合,隣接するFセル は1つなので,そのセルのuがそのまま補間される.

5. 結論

格子ボルツマン法による自由表面流の解析プログラム において,不安定になる条件を検討した.

プロセスIにおいて,F(Fluid)セルで密度が0という矛盾 した状態になる.これは水の非圧縮流体としての仮定に 反し,密度が大幅に増加することに原因がある考えられ る.シミュレーションからは密度の値が1.10g/cm³を超え るとプロセスIが生じているものと見られる.また,プロ セスIIによって,異常な数値が隣接するセルに補間され るため数ステップの間に数値の発散が領域全体に伝搬す るものと考えられる.以上よりプロセスI発生の制御とτ が0.5に接近時の安定性の検討が今後の課題である.

参考文献

- N. Thürey (2007) : Physically based Animation of Free Surface Flows with the Lattice Boltzmann Method. University of Erlangen–Nuremberg, Phd-Thesis, 145p.
- Zhou, J. G. (2003) : Lattice Boltzmann Method for Shallow Water Flows. Springer, 124p.